

## КАЧЕСТВЕННЫЙ АНАЛИЗ МНОГОМЕРНЫХ НЕЧЕТКИХ РАЗНОСТНЫХ СИСТЕМ

Евгений Ивохин

**Аннотация:** Предлагается способ исследования устойчивости нечетких разностных систем большой размерности на основе применения метода вектор-функций Ляпунова и специальной процедуры декомпозиции системы на подсистемы.

**Ключевые слова:** разностные системы, функции Ляпунова, нечеткость

**ACM Classification Keywords:** H.4.2 Information Systems Applications: Types of Systems: Decision Support.

**Conference:** The paper is selected from XV<sup>th</sup> International Conference "Knowledge-Dialogue-Solution" KDS-2 2009, Kyiv, Ukraine, October, 2009.

### Введение

Использование нечетких множеств для описания ситуаций с неопределенностью находит все большее применение в разных прикладных отраслях [Чуличков, 2000]. Однако, следует заметить, что в основном рассматриваются системы, размерность которых невелика [Меренков, 2000; Пушков, 2001; Ивохин, Волчков, 2006]. Исследования многомерных систем усложняются не только проблемами, связанными с размерностью, но и с отсутствием специфических операций декомпозиции и агрегирования нечетких множеств.

В данной работе рассматривается одна из возможных реализаций процедуры декомпозиции нечетких систем на подсистемы и ее использование для анализа устойчивости многомерных разностных нечетких систем методом векторных функций Ляпунова.

### Постановка задачи

Рассмотрим произвольное конечномерное пространство над полем действительных чисел  $X = R^n$ . Будем называть  $X$  универсальным множеством.

*Определение.* Нечетким множеством  $\tilde{A}$  универсального множества  $X = \{x\}$ , называется совокупность пар  $A = \{(\mu_{\tilde{A}}(x), x)\}$ , где  $\mu_{\tilde{A}}(x) : X \rightarrow [0,1]$  – отображение множества  $X$  в единичный отрезок  $[0,1]$ , которое называется функцией принадлежности нечеткого множества  $A$ .

Рассматривается нечеткая разностная система:

$$\tilde{X}_{k+1} = R_k \circ \tilde{X}_k, \quad k = 0,1,2,\dots \quad (1)$$

где  $\tilde{X}(t_0) = \tilde{X}_0 \in E^n$  – компактное множество начальных состояний,  $\tilde{X}(t_k) = \tilde{X}_k$  – нечеткие множества в  $X = R^n$  возможных состояний системы в моменты времени  $t_k \in T$ , которые определяют решения системы,  $R(t_k) = R_k$  – некоторые нечеткие отображения из  $X$  в  $X$ , определяющие переходы системы,  $\circ$  – операция композиции,  $k = 0,1,2,\dots$ .

Допустим, что существует траектория  $\{\bar{x}_k\}_{k=0,1,2,\dots}$ ,  $\bar{x}_k \in \text{supp } \tilde{X}_k$ ,  $k = 0,1,2,\dots$ , которая является регулярной траекторией (РТС) системы (1).

*Определение.* РТС (1)  $\{\bar{x}_k\}_{k=0,1,2,\dots}$  называется устойчивой по Ляпунову, если  $\forall \bar{T} > 0, \forall \varepsilon > 0, \forall \eta > 0 \exists \delta(\varepsilon, \eta, \bar{T}) > 0, \gamma(\varepsilon, \eta, \bar{T}) > 0$  такие, что для любой траектории  $\{x_k\}_{k=0,1,2,\dots}$  системы (1), начальные условия которой удовлетворяют неравенствам:

$$\|\bar{x}_0 - x_0\| < \delta,$$

$$|\mu(x_0) - 1| < \gamma,$$

для  $\forall k : t_k \geq \bar{T}$  справедливы неравенства:

$$\|\bar{x}_k - x_k\| < \varepsilon, \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

$$|\mu(x_k) - 1| < \eta, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

#### Пример разностной нечеткой системы.

Рассмотрим динамику системы

$$\tilde{X}_{k+1} = R_k \circ \tilde{X}_k, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

$$x_k \in \text{supp } \tilde{X}_k = [a_k, b_k] \subseteq X = [-1, 1], \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

$$a_{k+1} = \sin(a_k), \quad b_{k+1} = \sin(b_k), \quad a_0 = -1, \quad b_0 = 1,$$

$$\mu_k = \begin{cases} 1 - \cos(x_k), & x_k \in [a_k, b_k] \\ 0, & x_k \notin [a_k, b_k] \end{cases}$$

Траектории данной системы имеют вид, показанный на рис. 1.

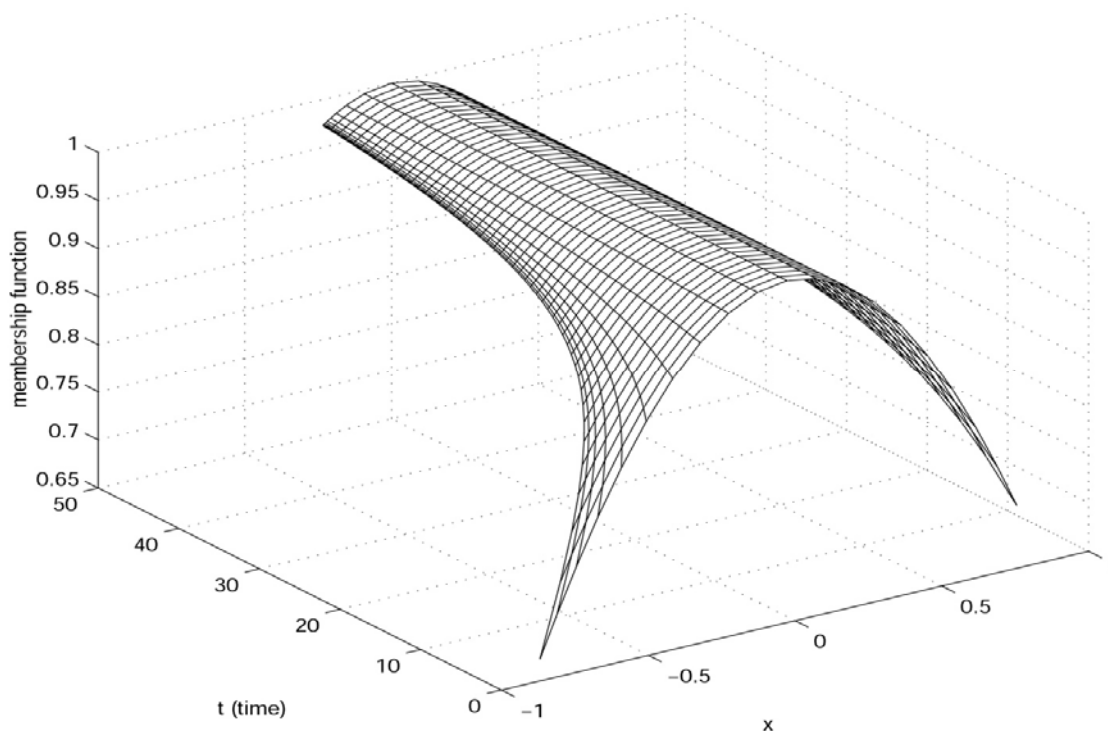


Рис. 1. Траектории разностной нечеткой системы

Утверждение. Если система (1) имеет регулярную траекторию  $\{\bar{x}_k\}_{k=0,1,2,\dots}$  и существуют функции  $V: X \rightarrow [0,1]$  та  $G: [0,1] \rightarrow [0,1]$  такие, что для любой траектории системы (1)  $\{x_k\}_{k=0,1,2,\dots}$  выполняются неравенства:

$$\begin{aligned} V_k &= V(x_k) \geq 0 \\ V(\bar{x}_k) &= 0 \\ \Delta V_k &= V_{k+1} - V_k \leq 0 \\ G_k &= G(\mu_k) \geq 0 \\ G(\bar{\mu}_k) &= G(1) = 0 \\ \Delta G_k &= G_{k+1} - G_k \leq 0 \end{aligned}$$

то регулярная траектория системы (1) является устойчивой по Ляпуновим.

## Результаты исследования многомерных систем

### I. Случай многомерной четкой разностной системы (1).

Пусть система (1) имеет вид

$$x_i(k+1) = f_i(x_i(k), k) + \sum_{j=1, j \neq i}^m C_{ij} x_j(k), \quad i = \overline{1, m}, \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (2)$$

Рассмотрим каждую из подсистем

$$x_i(k+1) = f_i(x_i(k), k), \quad i = \overline{1, m} \quad (3)$$

отдельно. Пусть  $f_i(0, k) \equiv 0$ , то есть подсистемы имеют нулевые положения равновесия, которые асимптотически устойчивы. Существуют функции Ляпунова  $v_i(x_i, k)$ , которые удовлетворяют вдоль решений  $x_i(k)$  каждой из подсистем (3) условиям:

1.  $c_{i1} \|x_i(k)\|^2 \leq v_i(x_i(k), k) \leq c_{i2} \|x_i(k)\|^2$ , (4)
2.  $\Delta v_i(x_i(k), k) = v_i(x_i(k+1), k+1) - v_i(x_i(k), k) \leq -c_{i3} \|x_i(k)\|^2$ ,
3.  $|\text{grad} v_i(x_i(k), k)| = c_{i4} \|x_i(k)\|^2$ ,  $c_{ij} > 0$ ,  $i = \overline{1, m}$ ,  $j = \overline{1, 4}$ .

При этом нулевое решение  $x_i(k) \equiv 0$  каждой из подсистем (3) будет экспоненциально устойчивым, то есть выполняется неравенство

$$\|x_i(k)\| \leq \sqrt{c_{i2}/c_{i1}} (1 - c_{i3}/c_{i2})^{k/2} \|x_i(0)\|.$$

Рассмотрим случай линейных подсистем

$$x_i(k+1) = A_i x_i(k), \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad i = \overline{1, m}. \quad (5)$$

Замкнутая система имеет вид

$$x_i(k+1) = A_i x_i(k) + \sum_{j=1, j \neq i}^m C_{ij} x_j(k), \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad i = \overline{1, m}. \quad (6)$$

Обозначим

$$\varphi(H_0) = \lambda_{\max}(H_0) / \lambda_{\min}(H_0), \quad \gamma(H_0) = \lambda_{\min}(Q_0) / \lambda_{\max}(H_0),$$

где  $H_0, Q_0$  - симметрические положительно определенные матрицы, связанные матричным разностным уравнением Ляпунова

$$H_0 - R^T H_0 R = Q_0. \quad (7)$$

Здесь  $R = \{r_{ij}\}$ ,  $i, j = \overline{1, m}$ , - квадратная матрица, элементы которой определяются соотношениями

$$r_{ij} = \begin{cases} 1 + \left[ -\lambda_{\min}(Q_i) + \sum_{s=1, s \neq i}^m |A_i^T H_i C_{is}| \right] / \lambda_{\max}(H_i), & i = j \\ \left[ |A_i^T H_i C_{ij}| + \sum_{s=1, s \neq i}^m |C_{ij}^T H_i C_{is}| \right] / \lambda_{\min}(H_j), & i \neq j \end{cases} \quad (8)$$

$$K = \max_{i=1, m} \{ \lambda_{\max}(H_i) \} / \min_{i=1, m} \{ \lambda_{\min}(H_i) \}. \quad (9)$$

а  $H_i, Q_i$ ,  $i = \overline{1, m}$  симметрические положительно определенные матрицы, которые входят в матричные разностные уравнения Ляпунова

$$H_i - A_i^T H_i A_i = Q_i, \quad i = \overline{1, m}. \quad (10)$$

**Теорема.** Пусть для каждой из подсистем (5) существуют положительно определенные матрицы  $H_i$ ,  $i = \overline{1, m}$ , такие, что матрица  $R = \{r_{ij}\}$ ,  $i, j = \overline{1, m}$  вида (8) асимптотически устойчива (имеет собственные числа  $|\lambda_i(R)| < 1$ ,  $i = \overline{1, m}$ ). Тогда исходная система (6) также асимптотически устойчива и для ее решения  $x(k)$  справедливо

$$\|x(k)\| < K \sqrt{\varphi(H_0)} (1 - \gamma(H_0))^{k/2} \|x(0)\|, \quad k = 1, 2, \dots \quad (11)$$

## II. Подход к качественному анализу многомерных нечетких разностных систем.

Пусть задана динамическая система  $S$ , множество состояний которой описывается нечеткими множествами  $\tilde{A}_S = \{(x, \mu_S(x)), x \in X\}$ , где  $X$  - некоторое универсальное множество. Предположим, что в системе выделено две подсистемы  $S_1, S_2$ , состояния которых описываются нечеткими множествами  $\tilde{A}_{S_1} = \{(x_1, \mu_{S_1}(x_1)), x_1 \in X_1\}$  и  $\tilde{A}_{S_2} = \{(x_2, \mu_{S_2}(x_2)), x_2 \in X_2\}$  универсальных множеств  $X_1, X_2$  соответственно,  $X_1 \cup X_2 = X$ . Отождествляя  $\mu_{S_1}(x_1)$  та  $\mu_{S_2}(x_2)$  с полезностью подсистем  $S_1, S_2$ , будем представлять величины меры принадлежности  $\mu_S(x)$  в виде

$$\mu_S(x) = [\mu_{S_1}(x_1)]^\alpha [\mu_{S_2}(x_2)]^\beta, \quad (12)$$

где  $\alpha, \beta \geq 0$ .

Нахождение  $\alpha, \beta$  можно провести на основе методики принятия решения в многокритериальной ситуации с учетом важности критериев.

Пусть элементы квадратной матрицы  $P = \{p_{ij}\}_{i,j=1,2}$ ,  $p_{ij} = 1$ ,  $p_{ij} \geq 0$ ,  $i, j = \overline{1,2}$ ,  $i \neq j$  определяют важности подсистем  $S_1, S_2$ . Матрица с неотрицательными элементами называется  $M$ -матрицей (позитивной матрицей). По теореме Перрона-Фробениуса она имеет максимальное собственное число  $\lambda(P) \geq 0$  и неотрицательный собственный вектор  $v(P) = (v_1, v_2)$ , соответствующий собственному числу  $\lambda(P)$ . Выбираем  $\alpha = v_1, \beta = v_2$ , получаем показатели степеней в (12). Кроме этого,  $\mu_{S_1}(x_1) + \mu_{S_2}(x_2) = 1$ . В результате нахождение функций  $\mu_{S_1}(x_1)$  и  $\mu_{S_2}(x_2)$  сводится к решению нелинейной системы уравнений

$$\begin{aligned} [\mu_{S_1}(x_1)]^\alpha [\mu_{S_2}(x_2)]^\beta &= \mu_S(x) \\ \mu_{S_1}(x_1) + \mu_{S_2}(x_2) &= 1 \end{aligned} \quad (13)$$

---

### Заключение

Предложенные процедуры декомпозиции и агрегирования нечетких систем на основе введенной операции с нечеткими множествами позволяют рассмотреть задачи качественного анализа динамики многомерных нечетких систем вида (1) с использованием метода вектор-функций Ляпунова.

---

### Благодарности

Работа опубликована при финансовой поддержке проекта **ITHEA XXI** Института информационных теорий и приложений FOI ITHEA Болгария [www.ithea.org](http://www.ithea.org) и Ассоциации создателей и пользователей интеллектуальных систем ADUIS Украина [www.aduis.com.ua](http://www.aduis.com.ua).

---

### Список литературы

- [Ивохин, Волчков, 2006] Ивохин Е.В., Волчков С.А. Качественное исследование динамики нечетких дискретных систем// Информационно-управляющие комплексы и системы. —2006. — №1. — С. 114-122. (укр. яз).
- [Меренков, 2000] Меренков Ю.Н. Устойчивоподобные свойства дифференциальных включений, нечетких и стохастических дифференциальных уравнений М.:Ун-т Др.Нар., 2000. 123с.
- [Пушков, 2001] Пушков С.Т. Об общей теории нечетких систем: глобальное состояние и нечеткая глобальная реакция нечеткой системы// Изв.РАН. Теория и системы управления, 2001, №5, стр. 105-109.
- [Чуличков, 2000] Чуличков А.И. Математические модели нелинейной динамики. М: Физматлит, 2000. 294с.

---

### Сведения об авторе

**Ивохин Евгений Викторович** – доцент, Киевский национальный университет имени Тараса Шевченко, факультет кибернетики. Киев, Украина. E-mail: [ivohin@univ.kiev.ua](mailto:ivohin@univ.kiev.ua)